IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re application of: Takeshi SHIOTA

Serial No.: Not Yet Assigned

Filed: July 10, 2003

For. TUBE PROBING DEVICE

CLAIM FOR PRIORITY UNDER 35 U.S.C. 119

Commissioner for Patents P.O. Box 1450 Alexandria, VA 22313-1450

Date: July 10, 2003

Sir:

The benefit of the filing date of the following prior foreign application is hereby requested for the above-identified application, and the priority provided in 35 U.S.C. 119 is hereby claimed:

Japanese Appln. No. 2002-206682, filed July 16, 2002

In support of this claim, the requisite certified copy of said original foreign application is filed herewith.

It is requested that the file of this application be marked to indicate that the applicant has complied with the requirements of 35 U.S.C. 119 and that the Patent and Trademark Office kindly acknowledge receipt of said certified copy.

In the event that any fees are due in connection with this paper, please charge our Deposit Account No. <u>01-2340</u>.

Respectfully submitted,

ARMSTRONG, WESTERMAN & HATTORI, LLP

Ren-Ichi Hattori Reg. No. 32,861

KH/ll

Atty. Docket No. 030762 Suite 1000 1725 K Street, N.W. Washington, D.C. 20006 (202) 659-2930

23850

PATENT TRADEMARK OFFICE

日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日 Date of Application:

2002年 7月16日

出願番号 Application Number:

特願2002-206682

[ST.10/C]:

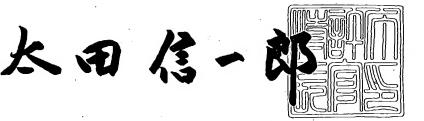
[JP2002-206682]

出願人 Applicant(s):

村田機械株式会社

2002年12月20日

特 許 庁 長 官 Commissioner, Japan Patent Office



【書類名】

特許願

【整理番号】

HO2MU06

【あて先】

特許庁長官 殿

【国際特許分類】

G01N 21/88

【発明者】

【住所又は居所】

京都府京都市伏見区竹田向代町136番地 村田機械株

式会社 本社工場内

【氏名】

塩田 健

【特許出願入】

【識別番号】

000006297

【住所又は居所】

京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地

【氏名又は名称】

村田機械株式会社

【代表者】

村田 純一

【代理人】

【識別番号】

100099542

【住所又は居所】

神奈川県横浜市西区平沼1-12-1-1201

【弁理士】

【氏名又は名称】

平井 保

【電話番号】

045-312-6740

【手数料の表示】

【予納台帳番号】

028853

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 9804020

【プルーフの要否】

【書類名】明細書

【発明の名称】管内探査装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】カメラを有するケーシング及び該ケーシングに配設された車輪部材を有する円筒状管内探査装置において、前記ケーシングの両側に配設された車輪部材の間隔が拡張された際には、この拡縮作動に連動して、前記ケーシングに配設され車輪部材が配設された支持フレームが上下動し、前記カメラに配設されたレンズの中心が、円筒状管の中心に位置するように構成されていることを特徴とする管内探査装置。

【請求項2】車輪部材が配設された支持フレームが、ヒンジ部材を介して、ケーシングに連結されていることを特徴とする請求項1に記載の管内探査装置。

【請求項3】ケーシングと車輪部材を拡縮する拡縮部材とが、横振れ防止部材を介して連結されていることを特徴とする請求項1又は請求項2に記載の管内探査装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、搭載された魚眼レンズ付きカメラにより、管の傷等を内部から探査する自走式の管内探査装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】

従来、ケーシング本体の両側に配設された車輪の幅を、探査する管の内径に応じて変えることにより、内径の異なる管を探査することができるように構成された自走式の管内探査装置が知られている(例えば、特開平11-64230号公報等)。そして、このような管内探査装置においては、ケーシング本体の先端部に配設された魚眼レンズ付きカメラのレンズ中心が、常に、管の中心に位置するように構成されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】

図8には、内径の小さな管T1内に、管内探査装置P'が配置されている概略が示されており、管内探査装置P'のカメラの魚眼レンズp1の中心は、管T1の中心 t1'に位置しており、伸縮自在な車軸p2の両端に配設された車輪p3 は、管T1の内面に載置されている。なお、p4は、魚眼レンズp1の周囲に配設された照明灯である。そして、図9に示されているように、管内探査装置P'を、内径の大きな管T2内に配置する場合には、車輪p3が内径の大きな管T2の内面に載置されるまで、伸縮自在な車軸p2を伸ばすことになる。

[0004]

上述したように、管内探査装置 P'の両側に配設された車輪 p 3 の幅のみを変更するために、車軸 p 2 を伸縮させることになるが、車輪 p 3 間には、減速装置等が配設されているために、車軸 p 2 の伸縮量には限界があり、従って、管内探査装置 P'が配置される管の大きさが限られているという問題があった。

[0005]

また、車軸 p 2 を大きく伸ばすためには、車軸 p 2 等の強度や剛性を上げなければならず、従って、管内探査装置 P'が大型化、複雑化するという問題があった。

[0006]

本発明の目的は、上述した従来の管内探査装置が有する課題を解決することにある。

[0007]

【課題を解決するための手段】

本発明は、上述した目的を達成するために、カメラを有するケーシング及び該ケーシングに配設された車輪部材を有する円筒状管内探査装置において、第1には、ケーシングの両側に配設された車輪部材の間隔が拡張された際には、この拡縮作動に連動して、ケーシングに配設され車輪部材が配設された支持フレームが上下動し、カメラに配設されたレンズの中心が、円筒状管の中心に位置するように構成したものであり、第2には、車輪部材が配設された支持フレームを、ヒンジ部材を介して、ケーシングに連結したものであり、第3には、ケーシングと車輪部材を拡縮する拡縮部材とを、横振れ防止部材を介して連結したものである。

[0008]

【実施例】

以下に、本発明の実施例について説明するが、本発明の趣旨を越えない限り何 ら、本実施例に限定されるものではない。

[0009]

1は、略円筒状のケーシングであり、2は、ケーシング1の先端部に配設されたカメラであり、2 a は、カメラ2の魚眼レンズであり、魚眼レンズ2 a の周囲には、複数の照明用ランプ2 b が配設されている。3 は、魚眼レンズ2 a や照明用ランプ2 b を覆うカバーである。なお、説明の都合上、便宜的に、カメラ2が配設されている側を、ケーシング1の前方と称し、その反対側を、ケーシング1の後方と称することにする。

[0010]

田は、ケーシング1の前方下部の2箇所及び後方下部の2箇所の合計4箇所に配設されたヒンジ部材である。ヒンジ部材日は、軸孔h1aが、ケーシング1の長手方向に沿うように、ケーシング1の下部に取着された固定筒体h1と、軸孔h2a'を有する筒体h2aが両端に取着された固定ブロックh2と、軸孔h3a'を有する筒体h3aが一端に取着された固定ブロックh3とを有している。ケーシング1の前方下部の一方のヒンジ部材日の固定ブロックh3とケーシング1の後方下部の一方のヒンジ部材日の固定ブロックh3とには、ケーシング1の長手方向に沿って、横長の支持フレーム4Aが、ボルトナットや溶接等の適当な固着手段により取着されている。また、ケーシング1の後方下部のもう一方のヒンジ部材日の固定ブロックh3とにも、同じくケーシング1の長手方向に沿って、横長の支持フレーム4Bが、ボルトナットや溶接等の適当な固着手段により取着されている。

[0011]

ケーシング1の下部に取着された固定筒体 h 1 の軸孔 h 1 a 及び中間ブロック h 2 の一方の端部に取着された筒体 h 2 a の軸孔 h 2 a'に、軸ピン h 4 を嵌入 することにより、固定筒体 h 1 と中間ブロック h 2 とを、固定筒体 h 1 に対して

中間ブロックト2が回動可能なように連結するとともに、中間ブロックト2のもう一方の端部に取着された筒体ト2aの軸孔ト2a'及び支持フレーム4A、4Bに取着された固定ブロックト3の軸孔ト3a'に、同じく軸ピント4を嵌入することにより、固定ブロックト3に対して中間ブロックト2が回動可能なように連結する。このようにして、ケーシング1と支持フレーム4A、4Bとが、固定筒体ト1、中間ブロックト2、固定ブロックト3及び軸ピント4とからなる4つのヒンジ部材Hによりヒンジ連結されている。なお、固定筒体ト1と中間ブロックト2とを枢支する軸ピント4は、固定ブロックト3と中間ブロックト2とを枢支する軸ピント4より、下方に位置している。

[0012]

ケーシング1の長手方向に沿って配設された相対する一対の支持フレーム4A、4Bの前部(ケーシング1の前方側)の内面には、それぞれ、短軸5が取着されており、短軸5には、適当な軸受けを介して、従動スプロケットSfが回転自在に配設されている。また、一方の支持フレーム4Aの後部(ケーシング1の後方側)の内面には、その前部(ケーシング1の前方側)6aが支持フレーム4Aに取着されている板状の副支持フレーム6が配設されており、副支持フレーム6の後部6bと支持フレーム4Aとの間には、適当な間隙が形成されている。副支持フレーム6の後部6bのもう一方の支持フレーム4B側の側面には、減速装置が内蔵された減速ボックス7が取着されており、減速ボックス7には、駆動モーターMが取着されている。そして、減速装置の出力軸8の一方の端部は、適当な軸受けを介して、支持フレーム4Aに支持されているとともに、支持フレーム4Aとフレーム6の後部6bとの間に形成された間隙に位置する出力軸8には、駆動スプロケットSdが取着されている。

[0013]

9は、出力軸8が入れ子状に挿入可能な略筒状の駆動伝達筒部材であり、駆動 伝達筒部材9には、その軸線方向にスリット9aが形成されている。また、駆動 伝達筒部材9の先端には、支持フレーム4Bを貫通するとともに適当な軸受けを 介して支持フレーム4Bに支持された短軸10が取着されており、短軸10には 、駆動スプロケットSdが取着されている。駆動伝達筒部材9のスリット9aに は、出力軸8の先端に取着された抜け防止兼駆動伝達用の駆動伝達ピン8 a が挿入されている。従って、駆動伝達筒部材9のスリット9 a から、出力軸8が抜け出るようなことが防止できるとともに、駆動モーターMを駆動させて、減速装置の出力軸8を回転させた際には、出力軸8の回転が、駆動伝達筒部材9に伝達するように構成されている。

[0014]

上述した支持フレーム4Aに配設された従動スプロケットSfと駆動スプロケットSdとの間及び支持フレーム4Bに配設された従動スプロケットSfと駆動スプロケットSdとの間には、無端チエーンc1が張設されており、無端チエーンc1に取着されたチエーンブロックc2には、ゴムや合成樹脂で成形されたタイヤブロックc3が取着されている。そして、従動スプロケットSf、駆動スプロケットSd、無端チエーンc1、チエーンブロックc2及びタイヤブロックc3により、車輪部材としてのキャタピラーCが構成されている。なお、支持フレーム4A、4Bに配設された車輪部材としてのキャタピラーCに代えて、支持フレーム4A、4Bに、タイヤを有する車輪を取り付けることもできる。

[0015]

Eは、拡縮部材であり、拡縮部材Eは、所定の間隔を置いて配置された2枚の板材e1を有しており、2枚の板材e1は、ボルトナット等の適当な手段により、連結されている。e2は、2枚の板材e1間に取着された短軸e3に、その中心が枢支されているとともに、互いにX状に交差するように配置された、一対の拡縮ロッドである。

[0016]

相対する支持フレーム4A、4Bのうち、一方の支持フレーム4Aの従動スプロケットSfと駆動スプロケットSdと間に位置する部分には、支持フレーム4Aの長手方向に沿って、摺動溝4aが形成されている。従動スプロケットSfと摺動溝4aとの間に位置する支持フレーム4Aには、固定ブロック11が取着されており、また、摺動溝4aには、摺動溝4aに沿って摺動可能に摺動ブロック12が挿着されている。

[0017]

相対する支持フレーム4A、4Bのうち、もう一方の支持フレーム4Bの従動スプロケットSfと駆動スプロケットSdと間に位置する部分にも、支持フレーム4Bの長手方向に沿って、摺動溝4bが形成されている。従動スプロケットSfと摺動溝4aとの間に位置する支持フレーム4Bには、固定ブロック13が取着されており、また、摺動溝4bには、摺動溝4bに沿って摺動可能に、螺子溝孔を有する螺合摺動ブロック14が挿着されている。15は、送り螺子棒であり、送り螺子棒15の先端部は、固定ブロック13に回転可能に枢支されており、また、送り螺子棒15には、螺合摺動ブロック14に形成された螺子溝孔が螺合されている。

[0018]

上述した、互いにX状に交差するように配置された一対の拡縮ロッドe2のうち、一方の拡縮ロッドe2の一端は、支持フレーム4Aに取着された固定ブロック11に枢支されており、また、一方の拡縮ロッドe2の他端は、支持フレーム4Bに配設された送り螺子棒15に螺合された螺合摺動ブロック14に枢支されている。同様に、互いにX状に交差するように配置された一対の拡縮ロッドe2のうち、もう一方の拡縮ロッドe2の一端は、支持フレーム4Bに取着された固定ブロック13に枢支されており、また、もう一方の拡縮ロッドe2の他端は、支持フレーム4Aに配設された摺動ブロック12に枢支されている。

[0019]

上述した送り螺子棒15の端部にクランクハンドル16を取り付けて、送り螺子棒15を回転させることにより、螺合摺動ブロック14が、送り螺子棒15に沿って移動し、2枚の板材e1間に取着された短軸e3にその中心が枢支されているとともに、互いにX状に交差するように配置された一対の拡縮ロッドe2が、互いに、接近する方向或いは離反する方向に回動することができるように構成されている。そして、送り螺子棒15の回転により、支持フレーム4Bに配設されている送り螺子棒15に螺合されている螺合摺動ブロック14が、固定ブロック13方向に移動した際には、支持フレーム4Aに配設されている摺動ブロック12も、固定ブロック11方向に移動し、従って、一対の拡縮ロッドe2の先端部に配設されている一対のキャタピラーCは、ケーシング1から離反する方向に

移動し、一対のキャタピラーC間の間隔が拡張することになる。また、送り螺子棒15の回転により、支持フレーム4Bに配設されている送り螺子棒15に螺合されている螺合摺動ブロック14が、固定ブロック13から離反する方向に移動した際には、支持フレーム4Aに配設されている摺動ブロック12も、固定ブロック11から離反する方向に移動し、従って、一対の拡縮ロッドe2の先端部に配設されている一対のキャタピラーCは、ケーシング1に接近する方向に移動し、一対のキャタピラーC間の間隔が狭まることになる。このようにして、一対のキャタピラーC間の間隔を、適宜、調節することができるように構成されている

[0020]

上述したように、一対のキャタピラーC間の間隔が拡張したり、狭まったりした際には、略筒状の駆動伝達筒部材9に入れ子状に挿入されている出力軸8は、略筒状の駆動伝達筒部材9内を自由に移動し、一対のキャタピラーC間の間隔の拡張や狭まり作業が自由に行えるように構成されている。

[0.021]

Vは、拡縮部材Eの横振れ防止部材である。横振れ防止部材Vは、ケーシング1のカメラ2と反対側に位置する端面に取着された平面形状が略U字状のケーシング側ブラケットv1と、拡縮部材Eを構成する2枚の板材 e 1の後部(ケーシング1の後方側)にその一端が挟持され取着されている、同じく平面形状が略U字状の拡縮部材側ブラケットv2と、ケーシング側ブラケットv1と拡縮部材側ブラケットv2とを連結する連結ロッドv3とを有している。連結ロッドv3の一方の端部は、枢軸ピンv4により、ケーシング側ブラケットv1に枢支されている。また、拡縮部材側ブラケットv2の相対する腕部には、横長溝v2aが形成されており、横長溝v2aには、連結ロッドv3のもう一方の端部に取着されたピンv5の両端部が、それぞれ、横長溝v2aに沿って移動可能なように挿入されている。

[0022]

Aは、地中に埋設された管の上方に位置する空洞を探査するためのレーダー用アンテナである。レーダー用アンテナAの本体 a 1 には、所定の間隔を置いて、

一対の水平軸ピン17が取着されており、水平軸ピン17には、それぞれ、ガイド輪18が配設されているとともに、水平軸ピン17の先端には、揺動アーム19の一方の端部が枢支されている。また、ケーシング1にも、所定の間隔を置いて、一対の水平軸ピン20が取着されており、水平軸ピン20には、揺動アーム19のもう一方の端部が枢支されているとともに、コイルバネ21が装着されている。そして、コイルバネ21の一端はケーシング1に係止され、他端は揺動アーム19に係止されており、コイルバネ21の弾性力により、一対の揺動アーム19は、ケーシング1に取着された水平軸ピン20を中心に、上方に回動するように付勢されている。

[0023]

次に、上述した構成を有する管内探査装置Pを、内径の小さな管T1或いは内径の大きな管T2に配置した際の管内探査装置Pの状況及び拡縮部材E等の作動について説明する。

[0.024]

図5及び図6に示されているように、管内探査装置 Pが、地中に埋設された内径の小さな管 T1或いは内径の大きな管 T2に配置された際には、キャタピラー Cが、内径の小さな管 T1の内面 T1'或いは内径の大きな管 T2の内面 T2'に当接し載置されるように構成されているとともに、コイルバネ21の弾性力により上方に回動するように付勢されている揺動アーム19の上端部に配設されたガイド輪18が、内径の小さな管 T1の内面 T1'或いは内径の大きな管 T2の内面 T2'に当接するように構成されている。この際、レーダー用アンテナAは、内径の小さな管 T1の内面 T1'或いは内径の大きな管 T2の内面 T2'に当接しないように構成されている。

[0025]

管内探査装置 P を、地中に埋設された管 T 1、 T 2 内に配置する際には、送り螺子棒 1 5 の端部にクランクハンドル 1 6 を取り付けて、送り螺子棒 1 5 を回転させることにより、上述したように、一対のキャタピラー C が、内径の小さな管 T 1 の内面 T 1'或いは内径の大きな管 T 2 の内面 T 2'に当接し載置されるように、一対のキャタピラー C 間の間隔を、適宜、調節する。

[0026]

例えば、図5に示されているように、管内探査装置 Pを、内径の大きな管 T 2 内に配置する場合には、送り螺子棒 1 5 を回転させて、一対のキャタピラー C 間の間隔を拡張させ、一対のキャタピラー C を、内径の大きな管 T 2 の内面 T 2'に当接させ載置する。この状態においては、カメラ 2 の魚眼レンズ 2 a の中心 2 a 1 が、内径の大きな管 T 2 の中心 t 2 に一致するように構成されている。このような状態で、管内探査装置 P の駆動モーター M を駆動させて、キャタピラー C を周動させることにより、管内探査装置 P が、内径の大きな管 T 2 内を移動し、内径の大きな管 T 2 を探査することになる。

[0.027]

次に、図5に示されている内径の大きな管T2に配置されていた管内探査装置Pを、図6に示されているように、内径の小さな管T1に配置するには、上述したように、送り螺子棒15の端部にクランクハンドル16を取り付けて、送り螺子棒15を回転させることにより、支持フレーム4Bに配設されている送り螺子棒15に螺合されている螺合摺動ブロック14を、固定ブロック13から離反させ、また、支持フレーム4Aに配設されている摺動ブロック12を、固定ブロック11から離反させて、一対のキャタピラーC間の間隔を狭めると、ヒンジ部材Hを構成する中間ブロックh2は、軸ピンh4を中心に、固定ブロックh3に接近する方向に下動することになる。このように、ヒンジ部材Hを構成する中間ブロックh2が、軸ピンh4を中心に、固定ブロックh3に接近する方向に下動すると、中間ブロックh2の筒体h2a、軸ピンh4及び固定筒体h1を介して、ヒンジ部材Hに連結されているケーシング1が下動することになる。

[0028]

上述したようにして、一対のキャタピラーCが、内径の小さな管T1の内面T1'に当接され載置されるまで、送り螺子棒15を回転させると、ヒンジ部材Hを構成する中間ブロックh2が、軸ピンh4を中心に、固定ブロックh3に接近する方向に下動し、ヒンジ部材Hに連結されているケーシング1が、カメラ2の魚眼レンズ2aの中心2a1が、内径の小さな管T1の中心t3に一致するまで下方に移動するように構成されている。



また、上述したように、一対のキャタピラーCが、拡縮する方向、換言すれば その間隔が拡張したり、或いは、狭まったりする方向に移動した際には、ヒン ジ部材Hを構成する中間ブロックh2が、軸ピンh4を中心に、固定ブロックh 3に接近或いは固定ブロックh3から離反する方向に回動しケーシング1を上下 動することになる。ところで、上述したように、ケーシング1と拡縮部材Eとは 、横振れ防止部材Vを介して連結されており、拡縮部材側ブラケットv2の相対 する腕部に形成された横長溝v2aには、横振れ防止部材Vを構成する連結ロッ ドv3の端部に取着されたピンv5が、横長溝v2aに沿って移動可能に挿入さ れているので、ケーシング1が上下動した際には、横振れ防止部材Vを構成する 連結ロッドv3が、ケーシング側ブラケットv1に取着されたピン枢軸v4を中 心に回動するとともに、連結ロッドv3の端部に取着されたピンv5は、拡縮部 材側ブラケットv2の相対する腕部に形成された横長溝v2aに沿って移動する ことになる。従って、横振れ防止部材Vが、ケーシング1と拡縮部材Eとの間隔 の変動を阻害することもないし、また、ケーシング1と拡縮部材Eとが、振れ防 止部材Vにより連結されているので、一対のキャタピラーCの間隔の調節作業の 際に、拡縮部材Eが横方向に移動するようなことがなく、一方のキャタピラーC のケーシング1の中心軸線からの移動距離と、もう一方のキャタピラーCのケー シング1の中心軸線からの移動距離とが異なるようなことがなく、一対のキャタ ピラーCは均等に移動するこになる。従って、一対のキャタピラーCの拡縮作業 の際に、一対のキャタピラーCが、ケーシング1の中心軸線に対して、均等に移 動することになり、カメラ2の魚眼レンズ2aの中心2a1が、管T1、T2の 中心 t 2、 t 3 からずれるようなことを防止することができる。

[0030]

上述したように、カメラ2を有するケーシング1に配設されたキャタピラーC 等の車輪部材が拡縮された際には、この拡縮作動に連動して、ケーシング1に配 設され、車輪部材が配設された支持フレーム4A、4Bが、ケーシング1に対し て上下動するように構成されているので、車輪部材の拡縮移動距離を大きくする ことなく、地中に埋設された種々の内径を有する管内に、管内探査装置Pを配置 することができる。

[0031]

また、車輪部材の拡縮移動距離を大きくすることなく、地中に埋設された種々の内径を有する管内に、管内探査装置 P を配置することができるので、車輪部材の拡縮移動距離が大きい従来の管内探査装置 P'に比べ、車軸 p 2 等の強度や剛性を上げる必要がないので、従って、管内探査装置 P の大型化、複雑化を防止することができる。

[0032]

更に、車輪部材が配設された支持フレーム4A、4Bが、ヒンジ部材Hを介して、ケーシング1に連結されており、このような簡単な構成により、支持フレーム4A、4Bが、ケーシング1に対して上下動するように構成されているので、管内探査装置Pの小型化、簡素化、メインテナンスの軽減化を実現することができる。

[0033]

更にまた、ケーシング1と拡縮部材Eとが、横振れ防止部材Vにより連結されているので、一対のキャタピラーCの間隔の調節作業の際に、拡縮部材Eが横方向に移動するようなことがなく、一対のキャタピラーCが、ケーシング1の中心軸線に対して、均等に移動することができ、従って、カメラ2の魚眼レンズ2 a の中心2 a 1 が、管T1、T2の中心t2、t3からずれるようなことを防止することができる。

[0034]

上述したように、車輪部材としてのキャタピラーCの幅を、キャタピラーCが、内径の小さな管T1の内面T1'から内径の大きな管T2の内面T2'に当接し載置されるように拡張する際には、本発明の管内探査装置Pにおいては、キャタピラーCの拡縮作動に連動して、キャタピラーCが配設された支持フレーム4A、4Bが上下動するように構成されているので、キャタピラーCの幅を、図7に示されているように、距離D1だけ拡張すれば、キャタピラーCを、内径の大きな管T2の内面T2'に当接し載置することができる。しかも、カメラ2の魚眼レンズ2aの中心2a1が、内径の小さな管T1の中心t3及び内径の大きな

管T2の中心t2に対して変化するようなことがないように、軸ピンh4を中心 に回動する中間ブロックh2の回動半径R1の円弧状の点R1aから、支持フレ ーム4A、4Bの長さL1分、垂直に下ろした線と、内径の大きな管T2の内面 T2'の交点Xに、キャタピラーCが当接し載置されるように、中間ブロックh 2の長さや中間ブロック h 2の回動支点としての軸ピン h 4 の位置が、適宜、設 定されることになる。このように構成することにより、相対するキャタピラーC 間の間隔を変化させても、カメラ2の魚眼レンズ2 a の中心2 a 1 が、内径の異 なる種々の管に対して、管の中心に位置するように構成することができる。

[0035]

【発明の効果】

本発明は、以上説明した構成を有しているので、以下に記載する効果を奏する ものである。

[0036]

ケーシングに配設された車輪部材が拡縮された際に、この拡縮作動に連動して 、ケーシングに配設され車輪部材が配設された支持フレームを、上下動するよう に構成したので、車輪部材の拡縮移動距離を大きくすることなく、地中に埋設さ れた種々の内径を有する管内に、管内探査装置を配置することができる。

[0037]

また、車輪部材の拡縮移動距離を大きくすることなく、地中に埋設された種々 の内径を有する管内に、管内探査装置を配置することができるので、車輪部材の 拡縮移動距離が大きい従来の管内探査装置に比べ、車軸等の強度や剛性を上げる 必要がないので、従って、管内探査装置の大型化、複雑化を防止することができ る。

[0038]

車輪部材が配設された支持フレームを、ヒンジ部材を介して、ケーシングに連 結し、このような簡単な構成により、支持フレームが、ケーシングに対して上下 動するように構成したので、管内探査装置の小型化、簡素化、メインテナンスの 軽減化を実現することができる。

[0039]

ケーシングと車輪部材を拡縮する拡縮部材とを、横振れ防止部材を介して連結 したので、車輪部材の間隔の調節作業の際に、拡縮部材が横方向に移動するよう なことがなく、車輪部材が、ケーシングの中心軸線に対して、均等に移動するこ とができ、従って、カメラの魚眼レンズの中心が、管の中心からずれるようなこ とを防止することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

図1は本発明の管内探査装置の一部分解部分を含む斜視図である。

【図2】

図2は本発明の管内探査装置の下部斜視図である。

【図3】

図3は本発明の管内探査装置の裏面図である。

【図4】

図4は本発明の管内探査装置の部分斜視図である。

【図5】

図5は本発明の管内探査装置が内径の大きな管内に配置された状態の正面図である。

【図6】

図6は本発明の管内探査装置が内径の小さな管内に配置された状態の正面図である。

【図7】

図7は本発明の管内探査装置の原理を説明するための模式図である。

【図8】

図8は従来の管内探査装置が内径の小さな管内に配置された状態の正面図である。

【図9】

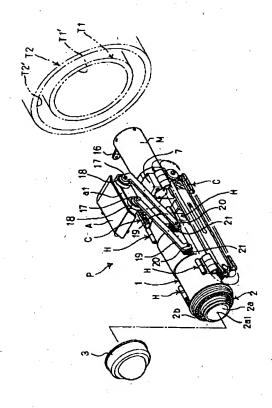
図9は従来の管内探査装置が内径の大きな管内に配置された状態の正面図である。

【符号の説明】

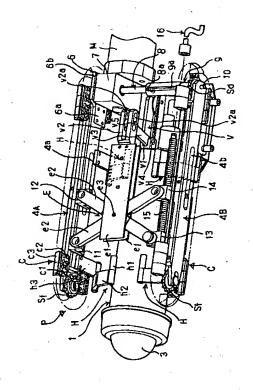
特2002-206682

С	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	.•	•	キャタピラー
Ε	•	•	•	•	•	•	•	•		•	•	•	•	拡縮部材
Н	•	•	•	•	•	•	•	•	•`	•	.•	•,	•	ヒンジ部材
Р	•	•	•.	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	管内探査装置
T	1	•	Т	2	•	•	•	•.	•	•	•	٠.	•	管
V	•	•	•	•	•	•	•	•	.•	-•	•	•	•	横振れ防止部材
1	•	•												ケーシング
2	•	. •	. •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	カメラ
4	A	•	4	В	•	•	•	•	•	•	•	•	•	支持フレーム
8	•	•	•	•	•		•	•	•	•	•	•	•	出力軸
q									•					散制仁法倅如县

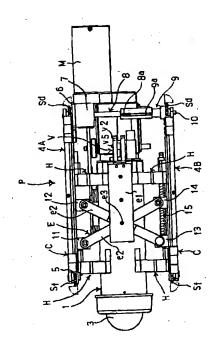
【書類名】図面【図1】



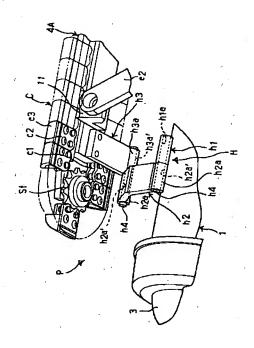
【図2】



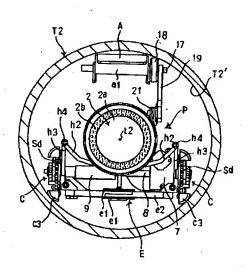
【図3】



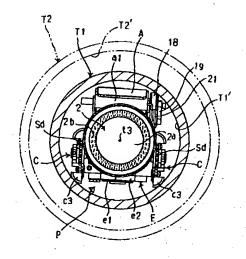
【図4】



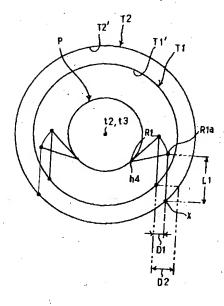
【図5】



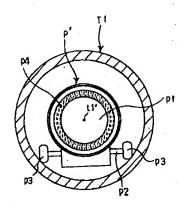
【図6】



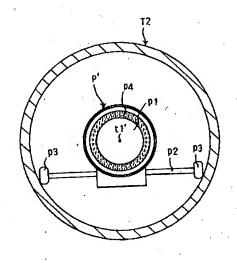
【図7】



【図8】



【図9】



【書類名】要約書

【要約】

【解決手段】カメラ2を有するケーシング1及び該ケーシングに配設された車輪 部材Cを有する円筒状管内探査装置Pにおいて、前記ケーシングの両側に配設さ れた車輪部材の間隔が拡張された際には、この拡縮作動に連動して、前記ケーシ ングに配設され車輪部材が配設された支持フレーム4A、4Bが上下動し、前記 カメラに配設されたレンズ2 a の中心2 a 1 が、円筒状管T1、T2の中心T1 、T2'に位置するように構成されているものである。

【効果】車輪部材の拡縮移動距離を大きくすることなく、地中に埋設された種々 の内径を有する管内に、管内探査装置を配置することができる。

【選択図】図2

認定・付加情報

特許出願の番号

特願2002-206682

受付番号

 $5\ 0\ 2\ 0\ 1\ 0\ 4\ 0\ 1\ 0\ 5$

書類名

特許願

担当官

第一担当上席

0090

作成日

平成14年 7月17日

<認定情報・付加情報> 【提出日】

平成14年 7月16日

出願人履歴情報

識別番号

[000006297]

1. 変更年月日 1990年 8月 7日

[変更理由] 新規登録

住 所 京都府京都市南区吉祥院南落合町3番地

氏 名 村田機械株式会社